简单操作手册

HDX-121 HDX-121-BB HDX-122 HDX-122-BB

彩色液晶鱼探仪



起动发动机时关闭电源。

发动机启动后电池电压会不同。可能导致装置受损。启动发动机后要将电源关闭。

应当使用 11-35V 电源。

操作装置时确定电源电压在 DC11-35V 之间。

禁止使用有机溶液。

由于设备的大部分零件是用塑料制成,因此请勿用稀释剂或酒精等有机溶液清洁本装置。对于重污垢, 用合成洗涤剂浸泡软布,拧干后再清洗本装置。

记录重要数据。

本装置无法永久储存数据。重要数据应当记录在笔记本上。

2. GPS

正常情况下,一般要考虑±5m的GPS变化范围。

但如果在严苛条件下,这一范围可能要扩大到±10-30m。

说明

1. 前面板



< HDX-121>

①缩尔放
②缩航调标形式
③⑥⑦北航航航
④⑦北航航
⑥⑦北航
⑥前元
⑦光
⑦
⑦
①
①
①
①
①
②
①
①
①
②
②
①
①
②
②
①
①
②
②
①
①
②
②
①
①
②
②
③
③
③
③
③
③
③
③
(1)
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○
○

< HDX-122>

(3菜单
(4)实行
(5)方向键
(6)清除
(7)模式显示开关
(8)深度可变标记(距离标记)
(9)转移
(2)增益1(灵敏度)
□增益2(灵敏度)
缩放(仅在手动缩放开启时可用)
□ 电源开/关
亮度调节
□ SD和 USB 设备的卡槽

2. 后盖视图

< HDX-121 >



① DVI-I 显视器输出
 ②显示器电源
 ③水温传感器(TEMP, 8P)※选件
 ④外部输入/输出(NMEA1, 6P)
 ⑤摇控器(4P)※选件
 ⑥外部输入/输出(NMEA2, 6P)
 ⑦GPS(GPS, 6P)
 ⑧换能器(5P)1kW到3kW
 ⑨直流电源(2P)
 ⑩接地端子



开/关机	6
初始化设置(换能器安装设置)	7
屏幕亮度	8
模拟模式	9
NMEA0183 输出	10
截屏到 USB 设备	11
初始化	11
鱼探仪画面	12
量程设置	13
灵敏度调节	14
扩大模式	16
扩大区域	17
水温报警	18
鱼群报警	
水深报警	19
水温校正	19
频率显示	20
传输速度	20
鱼探设置	21
详细设置	21
A 模式	22
背景色	22
色配列	23
颜色消除	23
颜色强度	24
图像质量	24
深度单位	25
标尺线	25
超级范围	25
水温图	26
自动量程最大深度	26
清除回波干扰	26
STC 设置	27
输出功率	27

脉冲长度	28
灵敏度模式	29
探测仪距离刻度	29
探测范围	29
海底硬度功能	
换能器穿透式/舱内式安装设置	
鱼探仪菜单列表	
设备连接示意图	
鱼探仪基本知识	34
技术参数	

开/关机



初始设置(换能器位置设置)

※仅适用于 HDX-121 和 HDX-121-BB 机型

首次开机后会显示以下画面。选择适当的选项。

选择换能器安装位置 用▲或者▼键选择设置 按【菜单】键完成设置 没有选择 在船体内部安装 (当在船体内部安装,请选择此项) 穿透船体 (当穿透船体安装时,请选择此项)

也可以通过菜单操作更改这里的换能器设置。

屏幕亮度



模拟模式



- **1** 转到 8.其它 8.初始设置 –5.模拟设置。使 用方向键选择不同的演示模式。
 - 关:关闭模拟模式。

NMEA0183 输出

NMEA 输出开/关

1 • 转到 8.其它 – 7.外部端子 – 3.NMEA1 输出或 4.NMEA2 输出。

打开:输出

关闭:无输出

NMEA0183 输出间隙

- ┨ 转到 8.其它 7.外部端子 1.间隙设置或 2.间隙设置。
- 2. 每种间隙都可以选择。
- ☆ 输出数据过多时可以关闭间隙设置。
- № 有关 NMEA0813 输出的说明详见第 110 页。

NMEA0183 和 GPS 的波特率设置

- **1** 转到 8.其它 7.外部端子 5.NMEA1 端口波特率 , 6.NMEA2 端口波特率 , 或 7.GPS 端口波特率。 (4800 , 9600 , 38400)
- S GP-16H : 4800 , GP-17H(HD) : 9600
- ≌ AIS : 38400
- ☆ 更改设置后重新启动装置。

截屏到 USB 设备

可以截取屏幕图像后保存到 USB 设备上, PNG 图像格式, 像素为: 800x600







鱼探仪画面

示例:低频 – 高频显示



☆ 1 频率

可选择 50-200, 200-50, 50-50, 200-200, 50, 200.

☆ 2 水温

如果要显示水温,必须配备水温传感器。

公 3 GPS 信息 使用外部 GPS 时会显示 EXT(外部)字样。



灵敏度调节

全部显示增益调节

数字渔探仪可以改变过去的全图像。

通过简单的手动操作,此功能有助于找到最优化的全屏回波(过去记录的数据)增益设置。







扩大区域 扩大区域 可以将扩大区域向海面或海底侧移动。 只能在手动扩大模式下才能使用[缩放]键。 Ŷ 可以选择 x2 , x4 , x8 的扩大比。 Ŷ ☆ x4:出厂默认设置。 1. 转到 9. 探测仪 - 4.扩大 -1.扩大模式。 CLR MODE VRM 2.选择手动缩放。 **V**RANGE • ▼SHIFT▲ = **3.** 使用 "ZOOM"键移动扩大区域。 ▼GAIN1▲ + × ZOOM 按 ▲键向浅海区移动。 ,▼GAIN2▲ ۸ 按 ▼键向深海区移动。 [UN][UEE] 缩放键

水温报警

水温报警

处于或超过2个不同的水温范围时报警开启。

☆ 水温报警必须安装水温传感器选件。

例如) 水温 1:5°C





鱼群报警



水深报警



水温校正

水温校正)	\backslash
校正水温。		
	1 • 转到 8.其它 - 6. 校正 -4.温度校正。	

频率显示

频率显示

可以按以下步骤操作选择双频显示。



<如果是"50-200"(左侧 50kHz,右侧 200kHz)> № 使用自动-增益时,右侧显示仅适用于自动-增益功能。

1_转到 9.	鱼探 – 1.显示。
2. _{设置。}	
50 :	50kHz 显示
200 :	200kHz 显示
200-50 :	左侧 200kHz , 右侧 50kHz
50-200 :	左侧 50kHz , 右侧 200kHz
^ <u> </u>	코 문 캔 문 루이니니

S 50-50 : 双屏都是 50kHz 200-200 : 双屏都是 200kHz

传输速度

传输速度

[传输速度]

鱼探仪显示的内容由右边缘连续显示的最新图像(船下图像)组成,并持续将过去的图像移动到左侧。 扫描速度指图像移动的速度。整个屏幕的显示会因这个值的设置而不同。

[扫描速度与探测速度之间的关系]

有8种不同的扫描速度可供选择。以下是每种设置的探测速度的参考数据。

菜单设置	扫描速度/探测		1 ■ 转到 9. 鱼探 – 2.扫描速度。
	还反	A	
x 3	3/1	●快	▲∎选择一种速度。
x 2	2/1		
4	1/1		
3	1/2	¥ 偏	
2	1/4		
1	1/8		
、 关	关)

鱼探设置

选择自动或手动设置深度 (量程) & 鱼探 (增益)。

- 1 转到 9. 鱼探 3.自动模式。
- 2."自动"模式开启以下详细设置的自动功能。显示上述增益条的自动或手动指示器。

详细设置

[自动增益] 自动增益控制 1. 转到 9. 鱼探 - 8.其它 - 3.特殊设置 - 7.自动模式设置。 **2.**选择 自动 增益. 禁用 关闭: 正常 低: 高: 高增益 [深度量程] 设置自动量程/切换。 1. 转到 9. 鱼探 - 8.其它 - 3.特殊 设置 - 7.自动模式设置。 2. 选择 2.自动量程。 关闭 : 禁用 量程 : 自动-量程 切换 : 自动-切换 🔉 自动量程键选定后,切换键无效。

A模式





色配列

色配列

根据响应强度的不同, 声波的反射信号转换为 17 级数字符号。颜色配置指除背景颜色以外的 16 个 等级的颜色设置。

通过不同的颜色配置显示鱼探仪的图像。显示的颜色表明反应的强度。此外,通过改变颜色配置可以 突出显示特定反应。

1. 转到 9. 鱼探 – 6.颜色设定 –2.色配列。

2.选择一种颜色。



颜色强度



图像质量

图像质量 通过对反射的回波强度进行设置来显示鱼群和海底。杂波通过将水下浮游生物和污垢等最弱反射的颜色 擦除可以轻松对鱼群进行区分。 1.转到9.鱼探 - 6.颜色设置 - 5.图像质量。 2. 标准 1 2 3 文字越大噪音越小。

深度单位		
深度单位		
选择"米"、"英尺"、"噚"、"等	采度单位。	
	┫■转到 9. 鱼探 – 7.其它 – 1.标尺线。	
	2.选择一种深度单位。	
		/

标尺线		
标尺线		
屏幕上显示深度刻度线 。		
	┨∎转到 9. 鱼探 – 7.显示设置 –2.刻度线。	

超级范围	
超级范围	
如果有任何改变,则整个过去的图像根据当前深度(屏幕上显示的深度量程)自动变化。	
1. 转到 9. 鱼探 – 7.显示设置 –3.超级范围。	

水温图	
水温图	
显示水温图。通过了解水温和潮汐的变化,很容易看到捕鱼区域。	
1. 转到 9. 鱼探 – 7.显示设置 –4.水温图。	
☆ 要显示水温图必须配备水温传感器。	
	/



清除回波干扰	
清除回波干扰	
减少不同步的噪音,如其它鱼探的声音、电子噪音、气泡和机械噪音等。	
1. 转到 9. 鱼探-8.其它 -3.特殊 设置 -2.清除回波干扰。	
2.选择一个选项。	

STC 设置	
STC	$\overline{}$
④ 通过消除浮游生物和气泡等噪声信号,量程小于100m的浅水区域起作用,并显示清晰的图像。	
1 • 转到 9. 鱼探-8.其它 - 3.特殊设置 - 3.STC 设置。	
2. 选择一个选项。	

输出功率		
输出功率		
	┨_ 转到 9. 鱼探-8.其它 -3.特殊 设置 -4.输出功率。	
	2. _{关闭、低或高} (关闭:无功率传输。只接收回波信号。)	
	☆ 正常情况下:设置为"高"。	

脉冲长度





探测仪距离刻度

探测仪屏幕上显示的距离刻度。

是为了告诉你目标离本船有多远。

探测仪 – 6.显示设置 –5.距离刻度。
:不显示
: 刻度显示在最上面。
: 刻度显示在最下面。

☆ 回声图像到达左边缘屏幕之后不会显示距离刻度数。

探测范围

鱼探仪的换能器能探测到的区域(半径)显示在深度刻度数下面。

1. 转到 9. 鱼探 - 7.显示设置 - 6.探测范围。

海底硬度功能

海底硬度等级 : 0~20 硬海底 : 值更大 牧海底 : 值更小 该值显示在屏幕左上角。 同时,屏幕下方会显示海底硬度图。 1.转到 9. 鱼探 - 7.显示设置 - 6.海底硬度设置。 注) 适用于深度不超过 50 米的浅水域。 -30 该值因换能器的安装情况而异。	"	
海底硬度等级 : 0~20 硬海底 : 值更大 软海底 : 值更小 该值显示在屏幕左上角。 同时,屏幕下方会显示海底硬度图。 1.转到 9. 鱼探 - 7.显示设置 - 6.海底硬度设置。 注)适用于深度不超过 50 米的浅水域。 -30 该值因换能器的安装情况而异。		
 硬海底 : 值更大 软海底 : 值更小 该值显示在屏幕左上角。 同时,屏幕下方会显示海底硬度图。 1. 转到 9. 鱼探 - 7.显示设置 - 6.海底硬度设置。 注)适用于深度不超过 50 米的浅水域。 该值因换能器的安装情况而异。 	海底硬度等级 : 0~20	
 软海底 : 值更小 该值显示在屏幕左上角。 同时,屏幕下方会显示海底硬度图。 1.转到 9. 鱼探 - 7.显示设置 - 6.海底硬度设置。 注)适用于深度不超过 50 米的浅水域。 该值因换能器的安装情况而异。 	硬海底 : 值更	
 该值显示在屏幕左上角。 同时,屏幕下方会显示海底硬度图。 1.转到 9. 鱼探 - 7.显示设置 - 6.海底硬度设置。 注)适用于深度不超过 50 米的浅水域。 该值因换能器的安装情况而异。 	软海底 : 值更	
同时,屏幕下方会显示海底硬度图。 1.转到 9. 鱼探 - 7.显示设置 - 6.海底硬度设置。 30 -30 31. 转到 9. 鱼探 - 7.显示设置 - 6.海底硬度设置。 32. 注) 适用于深度不超过 50 米的浅水域。 该值因换能器的安装情况而异。	该值显示在屏幕左上角。	
 1. 转到 9. 鱼探 - 7.显示设置 - 6.海底硬度设置。 注) 适用于深度不超过 50 米的浅水域。 该值因换能器的安装情况而异。 	同时,屏幕下方会显示海底硬度图。	
注)适用于深度不超过 50 米的浅水域。 该值因换能器的安装情况而异。	1. 转到 9. 鱼探 – 7.显示设置 – 6 置。	6.海底硬度设
海底硬度	注)适用于深度不超过 50 米的浅水均 该值因换能器的安装情况而异。	30 -30 或. 海底硬度

换能器穿透式/舱内式安装设置

换能器位置

1. 转到 9. 鱼探 - 8.其它 - 3.特殊 设置 - 8.探头安装位置。

2.选择一种位置。

穿透船体式-A:定制式。一般不使用。

穿透船体式-B:正常选用的位置。选择穿租客船体安装时一般选择这个设置。

舱内式-A :选择舱内式或壳内式安装时一般选择这个位置。

舱内式-B:定制式,只适用于舱内式-A位置不能正常运行的的情形。

鱼探仪菜单列表

菜单项				※■出厂设置	
9. 探测仪					
	1.	显示		-	50, 200, 200-50, 50-200, 50-50,
					200-200
	2.	传输速度			关闭 1234Sx2x3
	3.	自动模式		-	手动, 自动
	4.	扩大	1. 扩大模式	-	关闭,海底,自动缩放,手动缩
					放
			2. 扩大比		x2, x4, x8
	5.	颜色设置	1. 背景色		黑色、蓝色、白色、深蓝
			2. 颜色配置		4 (0~4)
			3. 颜色擦除	<u>-</u>	关闭 (关闭~12)
			4. 颜色强度	<u>-</u>	标准,高,最大
			5. 杂波		标准, 1, 2, 3
	6.	显示设置	1. A-模式	<u>-</u>	关闭,开启
			2. 刻度线		关闭,开启
			3. 超级量程		关闭,开启
			4. 温度图		关闭,开启
			5. 距离刻度	-	关闭,最上面、最下面
			6. 海底硬度图		关闭,开启
			7. 搜索区域	1. 搜索区域	关闭,开启
				2. 光速设置	BY TD,可选
				3. TD	TD48, TD66, TD47, TD67
				4. 可选设置(低	20
				频)	
				5. 可选设置(高	20
			- <u>-</u>	频)	
	7.	其它	1. 深度单位	<u>-</u>	m, ft, fa, br
					关闭,开启
			3. 特殊设置	1. 最大自动量程	30fa, 50fa, 100fa, 300fa, <mark>500fa</mark> ,
					1000fa
				2. 清除回声	_ 天闭,低、中、高
				3. SIC 设置	
				<u>1. SIC (</u> 低频)	天闭, 低、中、高
				2. STC (高频)	关闭,低、中、高
				3. STC 深度	浅、标准、深
				<u>(</u> 1	NIX L= VA- Ver
				4. SIC 深度	浅、 怀准、
				(低例)	
				4. 制出切平	
				5. 脉冲长度	る, 标准, 低

6. 灵敏度

标准,高

菜单项	※■出厂设置	
	7. 自动模式设置	
	1. 自动增益	关闭,低,高
	2. 自动量程	关闭,量程,切换
	8. 换能器位置	舱内式-A,舱内式-B,穿舱式-A,穿舱式-B
	9. 其它特殊设置	
	1. FINDEER 详细语	2置 1
	1. 低频最小济	采度 LV 0dB (-20~+12db)
	2. 高频最小济	采度 LV 0dB (-20~+12db)
	3. 低频最小济	采度 0.37 m (0.25~6.11m)
	4. 高频最小济	采度 0.37 m (0.25~6.11m)
	5. 低频自动增	曾益校正 ±0 (-5~+5)
	6. 高频自动增	曾益校正 ±0 (-5~+5)
	7. BTM 硬度偏	扁移量 ±0 (-2~+2)
	2. FINDEER 详细语	没置 2
	1. 带宽	宽,标准,NAR-1,NAR-2
	2. 目标深度量	量程 X1, x2, 自动
	3. 深度 MFA	S

设备连接示意图

< HDX-121/HDX-122 >



鱼探仪基本知识

1. 鱼探仪的原理

●鱼探仪的原理和回声原理相同

换能器在水中发射超声波,遇到鱼群或海底,超声波反射回来,被换能器接收。 回声鱼探仪根据超声波发射的时间和回波接收的时间,把这来回的时间换算成路程,从 而可测量出船体到鱼群或海底的距离。它在屏幕上用不同的颜色显示鱼群的面积和密度,海 底的轮廓或海底的组成物质。



●图像的显示

图像每次向左边传送,换能器发射超声波,屏幕的最右边显示当前接收回波,如此不断 地重复,图像形成了。



注意: 图上没有任何关联船的速度和线路速度

2. 怎样区别出鱼群的种类

●通过显示的鱼群图像和实际捕捉到的鱼群图像进行仔细比较。

在某种程度上,从鱼群的显示图像上可以区别出鱼群的种类。但是即使鱼群的种类相同,由于不同的鱼区和时间的差异(白天和黑夜,四季,海流的变化等)

显示的图像也是不同的。根据捕鱼区和鱼汛期,在实际捕捉到的鱼群中建立有效的参考点。 通过和显示的鱼群图像进行比较,可以区别出鱼群的种类。

3. 怎样区别出鱼群的数量

●通过显示的鱼群图像的密度和面积可以区别出鱼群的数量。

高密度鱼群反射回波强,根据反射回波的强度(显示的颜色不同)可以区别出鱼群的密度。

通常我们趋向于认为屏幕上显示的鱼群面积越大,鱼的数量越多。但是当同样的鱼群位于浅的地方和深的地方时,鱼群在屏幕的显示面积深的地方比浅的地方大。这是因为发射波随着水深渐深而扩展更宽,回波随着水深渐深而扩展更宽,所以,水深越深,鱼群在屏幕上的显示宽度越宽。鱼群的面积和回波的强度(颜色)是我们区别出鱼群数量的重要依据,同时头脑中要有深度越深,鱼群的显示的面积越大这一观念。



4. 怎样区别出海底的组成物质

●海底有像岩石,沙或淤泥等的组成物质。你可以从屏幕上海底图像的厚度和二次反射的出现情况来区别出海底的组成物质,当海底是像岩石等的坚固物体时,回波很强,海底的图像很厚,二次反射很容易出现;另一方面,当海底是像沙或淤泥等的柔软物体时,回波很弱,海底的图像很薄,二次反射很难出现。

<rocky area=""></rocky>	
<sandy or<br="">Muddy Area></sandy>	

技术参数

显示器		HDX-121/HDX-122	HDX-121-BB/HDX-122-BB	
	显示器	12.1"TFT 彩色 LCD		
	显示风格	竖屏		
	分辨率	800×600		
	工作电压	DC11V~35V		
	主设备尺寸(mm)	242(H)×358(W)×146(D)	89(H)×268(W)×238.5(D)	
	主设备重量	约 3.5kg	约 1.65kg	

	频率 (KHz)	50&200		
	输出功率 (W) 1kW-3KW			
	深度量程	0~1500m		
	自动量程	关闭/量程/切换		
	自动增益	目动增益 关闭/低/高		
	A-模式	式 关闭/开启		
	鱼报警	关闭/高灵敏度/低灵敏低		
	水温报警	关闭/量程内/量程外		
渔探仪	深度报警 关闭/量程内/量程外			
	扩大模式 关闭/海底锁定/自动扩大/手动			
	扩大比	x2/x4/x8		
·	扫描速度	8 个等级 (关闭, 1, 2, 3, 4, S, x2, x3)		
	背景色	4 种颜色(黑色、蓝色、白色、深蓝色)		
	颜色配置	5 种模式		
	深度单位	米/英尺/噚		
	刻度线	关闭/开启		
	超级量程	关闭/开启		
	STC	关闭/低/中/高		
	输出功率	关闭/低/高		
	脉冲长度	短/标准/长		



海外销售事业部

20 Oyamazuka, Oiwa, Toyohashi, Aichi 441-3193 Japan 电话: +81-532-41-2512 http: //www.honda-el.co.jp/

2017年3月第一版